

FA01412-PL



ZLX24SA

ZLX24SR

INSTRUKCJA INSTALACJI

PL

Polski

△ Ważne instrukcje dotyczące bezpieczeństwa.

△ Postępować zgodnie z wszystkimi instrukcjami, ponieważ nieprawidłowo przeprowadzona instalacja może prowadzić do poważnych obrażeń.

△ Przed przystąpieniem do dalszych działań, należy przeczytać również ostrzeżenia ogólne kierowane do użytkownika.

Urządzenie należy wykorzystywać wyłącznie do celu, do jakiego zostało jednoznacznie przeznaczone; wszelkie inne użycie jest uważane za niebezpieczne.

• Producent nie ponosi odpowiedzialności za ewentualne szkody spowodowane błędnym, niewłaściwym lub nieracjonalnym użytkowaniem. • Produkt omawiany w instrukcji został zaprojektowany w celu zmontowania go z maszynami nieukończonymi lub urządzeniami, tworząc w ten sposób maszynę podlegającą przepisom Dyrektywy Maszynowej 2006/42/WE. • Montaż końcowy musi zostać przeprowadzony zgodnie z Dyrektywą maszynową 2006/42/WE oraz obowiązującymi normami europejskimi. • Producent zrzeka się wszelkiej odpowiedzialności związanej ze stosowaniem nieoryginalnych produktów; oznacza to także wygaśnięcie gwarancji. • Wszystkie czynności wymienione w niniejszej instrukcji mogą być przeprowadzane wyłącznie przez doświadczonych i wykwalifikowanych pracowników oraz w pełnej zgodności z obowiązującymi przepisami. • Przygotowanie przewodów, montaż, podłączenie i testowanie musi być przeprowadzone zgodnie z zasadami poprawnego i bezpiecznego wykonywania prac technicznych oraz obowiązującymi przepisami. • Podczas każdego etapu montażu należy się upewnić, że prace są wykonywane przy odłączonym napięciu. • Wszystkie komponenty (np. siłowniki, fotokomórki, listwy bezpieczeństwa itp) wymagane do uzyskania zgodności instalacji końcowej z Dyrektywą Maszynową 2006/42/WE oraz ze zharmonizowanymi normami technicznymi odniesienia zostały określone w ogólnym katalogu produktów CAME lub na stronie internetowej www.came.com. • Sprawdzić, czy podany zakres temperatur jest odpowiedni dla danego miejsca instalacji. • Upewnić się, że w miejscu instalacji produkt nie jest narażony na zmoczenie bezpośrednimi strumieniami wody (spryskiwacze, myjki ciśnieniowe itd.). • Zgodnie z normami technicznymi dotyczącymi montażu, należy wyposażyć sieć zasilania w odpowiedni wyłącznik wielobiegunowy, który umożliwia całkowite odłączenie zasilania w warunkach III kategorii przepięcia.

- Odpowiednio ograniczyć cały obszar, aby uniemożliwić dostęp osobom nieupoważnionych, zwłaszcza osób niepełnoletnich i dzieci.
- Zaleca się stosowanie odpowiednich zabezpieczeń w celu uniknięcia ewentualnych zagrożeń mechanicznych wynikających z obecności osób w zasięgu działania napędu.
- Przewody elektryczne należy poprowadzić w odpowiednich rurach osłonowych, kanałach kablowych oraz przez przepusty kablowe w celu zapewnienia odpowiedniej ochrony przed uszkodzeniami mechanicznymi.
- Przewody elektryczne nie mogą się stykać z częściami, które mogą się nagrzewać podczas pracy (na przykład silnik i transformator).
- Przed przystąpieniem do instalacji należy sprawdzić, czy sterowana część jest w dobrym stanie technicznym oraz czy prawidłowo się otwiera i zamyka.
- Produkt nie może być używany do automatyzacji części sterowanej wyposażonej w furtkę dla pieszych, chyba że napęd może być aktywowany tylko w przypadku furtki znajdującej się w pozycji bezpieczeństwa.
- Upewnić się, że zapobieżono możliwości uwięzienia pomiędzy częścią sterowaną a sąsiadującymi z nią elementami stałymi w wyniku ruchu części sterowanej.
- Wszystkie stałe elementy sterownicze muszą być dobrze widoczne po zakończeniu montażu i znajdować się w takim położeniu, które umożliwi ich obsługę i jednoczesną bezpośrednią obserwację sterowanej części przy zachowaniu bezpiecznej odległości od części w ruchu. Jeśli element sterowniczy wymaga podtrzymywania, należy go zainstalować na minimalnej wysokości 1,5 m od podłoża i zadbać, aby nie był dostępny dla osób postronnych.
- W pobliżu mechanizmu wysprzęglania ręcznego umieścić na stałe etykietę (jeśli nie jest już ona założona) objaśniającą sposób jego obsługi.
- Upewnić się, że napęd został odpowiednio wyregulowany, a urządzenia zabezpieczające i system ręcznego wysprzęglania działają poprawnie.
- Przed przekazaniem urządzenia użytkownikowi sprawdzić zgodność systemu z normami zharmonizowanymi oraz z zasadniczymi wymaganiami Dyrektywy Maszynowej 2006/42/WE.
- Umieścić w dobrze widocznym miejscu piktogramy ostrzegające przed potencjalnym ryzykiem resztkowym i zapoznać z nimi użytkownika końcowego.
- Umieścić tabliczkę identyfikacyjną urządzenia w dobrze widocznym miejscu po zakończeniu montażu.
- Uszkodzony przewód zasilający musi być wymieniony przez producenta, autoryzowany serwis techniczny lub odpowiednio wykwalifikowanego pracownika, co pozwoli uniknąć zaistnienia jakiegokolwiek niebezpiecznej sytuacji.

- Przechowywać niniejszą instrukcję wraz z dokumentacją techniczną oraz instrukcjami innych urządzeń wykorzystanych do realizacji systemu automatyki.
- Zaleca się, aby wszystkie instrukcje obsługi produktów wchodzących w skład maszyny finalnej zostały przekazane użytkownikowi końcowemu.

WYCOFANIE Z UŻYTKU I UTYLIZACJA

 CAME S.p.A. wprowadziła w swoich zakładach certyfikowany System Zarządzania Środowiskowego, zgodnie z normą UNI EN ISO 14001, w celu zagwarantowania poszanowania i ochrony środowiska. Prosimy o kontynuowanie prac związanych z ochroną środowiska, które CAME uważa za jeden z fundamentów rozwoju swoich strategii operacyjnych i rynkowych, poprzez zwykle przestrzeganie krótkich wskazówek dotyczących utylizacji:

UTYLIZACJA OPAKOWANIA

Elementy opakowania (karton, plastik itd.) są traktowane jak stałe odpady komunalne i mogą być utylizowane bez żadnych trudności przy zastosowaniu selektywnej zbiórki w celu recyklingu.

Przed przystąpieniem do dalszych działań, zaleca się sprawdzenie szczegółowych przepisów obowiązujących w miejscu montażu urządzenia.

NIE PORZUCAĆ W ŚRODOWISKU!

UTYLIZACJA PRODUKTU

Nasze wyroby są wykonane z różnych materiałów. Większość z nich (aluminium, plastik, żelazo, kable elektryczne) jest traktowana jak stałe odpady komunalne. Po selektywnej zbiórce mogą zostać przekazane do wyznaczonego punktu w celu ponownego przetworzenia.

Inne elementy (płytki elektroniczne, baterie nadajnika itp.) mogą natomiast zawierać substancje zanieczyszczające.

W związku z tym muszą one zostać wyjęte i przekazane przedsiębiorstwu upoważnionemu do ich zbiórki i utylizacji.

Przed przystąpieniem do prac zaleca się sprawdzenie szczegółowych przepisów obowiązujących w miejscu utylizacji.

NIE PORZUCAĆ W ŚRODOWISKU!

DANE I INFORMACJE O PRODUKCIE

Legenda

 Ten symbol oznacza części instrukcji, które należy uważnie przeczytać.

 Ten symbol oznacza części instrukcji dotyczące bezpieczeństwa.

 Ten symbol oznacza uwagi, które należy przekazać użytkownikowi.

Wszystkie wymiary są podane w milimetrach, o ile nie określono inaczej.

Opis

801QA-0060

ZLX24SA - Wielofunkcyjna centrala sterująca, zasilana napięciem 230 V AC, do bram dwuskrzydłowych 24 V, z wyświetlaczem graficznym do programowania i wyświetlania komunikatów, autodiagnostyką urządzeń zabezpieczających, Adaptive Speed & Torque Technology, magistralą BUS CXN, 4 wejściami bezpieczeństwa i pamięcią do 1000 użytkowników.

801QA-0080

ZLX24SR - Wielofunkcyjna centrala sterująca, zasilana napięciem 120 V AC, do bram dwuskrzydłowych 24 V, z wyświetlaczem graficznym do programowania i wyświetlania komunikatów, autodiagnostyką urządzeń zabezpieczających, Adaptive Speed & Torque Technology, magistralą BUS CXN i 4 wejściami bezpieczeństwa.

Dane techniczne

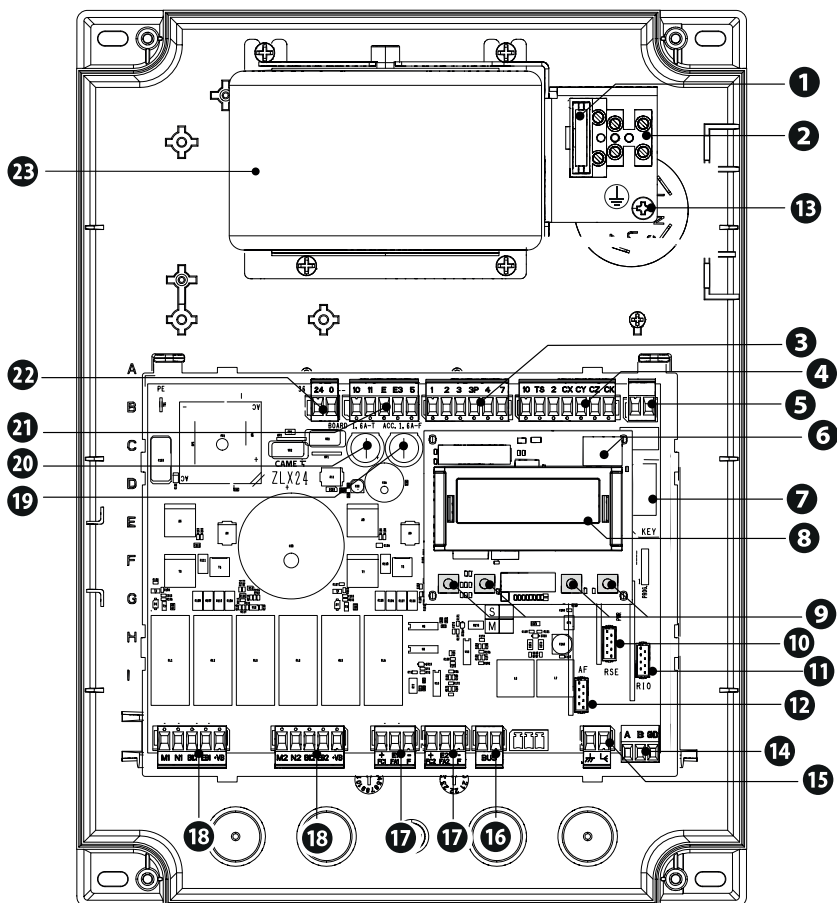
MODELE	ZLX24SA	ZLX24SR
Zasilanie (V – 50/60 Hz)	230 AC	120 AC
Zasilanie silnika (V)	24 DC	24 DC
Zasilanie płyty (V)	24 DC	24 DC
Zużycie w trybie czuwania (W)	3	3
Moc (W)	260	260
Zabezpieczenie termiczne transformatora (°C)	120	120
Kolor	RAL 7040	RAL 7040
Temperatura pracy (°C)	-20 ÷ +55	-20 ÷ +55
Cykle/godzinę	20	20
Następujące po sobie cykle	20	20
Stopień ochrony (IP)	54	54
Klasa izolacji	I	I

Tabela bezpieczników

MODELE	ZLX24SA	ZLX24SR
Bezpiecznik sieciowy	3,15 A F	4 A F
Bezpiecznik płyty	1,6 A T	1,6 A T
Bezpiecznik akcesoriów	1,6 A F	1,6 A F

Opis części składowych

- 1 Bezpiecznik sieciowy
- 2 Zaciski do podłączenia zasilania
- 3 Tabliczka zaciskowa do podłączenia urządzeń sterowniczych
- 4 Tabliczka zaciskowa do podłączenia urządzeń zabezpieczających
- 5 Tabliczka zaciskowa do wyjścia B1-B2
- 6 Gniazdo karty Memory Roll
- 7 Gniazdo KLUCZA CAME
- 8 Wyświetlacz
- 9 Przyciski do programowania
- 10 Gniazdo karty RSE
- 11 Gniazdo karty RIO CONN
- 12 Gniazdo wpinanej karty częstotliwości radiowych (AF)
- 13 Centrum gwiazdy uziemienia
- 14 Zaciski do podłączenia CRP
- 15 Zaciski do podłączenia anteny
- 16 Listwa zaciskowa do akcesoriów magistrali
- 17 Listwa zaciskowa do podłączenia mikrowyłączników krańcowych (styk NC)
- 18 Zaciski do podłączenia motoreduktora z enkoderem lub z wyłącznikiem spowalniania i elektrozamka
- 19 Bezpiecznik akcesoriów
- 20 Bezpiecznik płyty elektronicznej
- 21 Listwa zaciskowa do podłączenia urządzeń sygnalizacyjnych
- 22 Zaciski do zasilania płyty elektronicznej
- 23 Transformator



Akcesoria opcjonalne

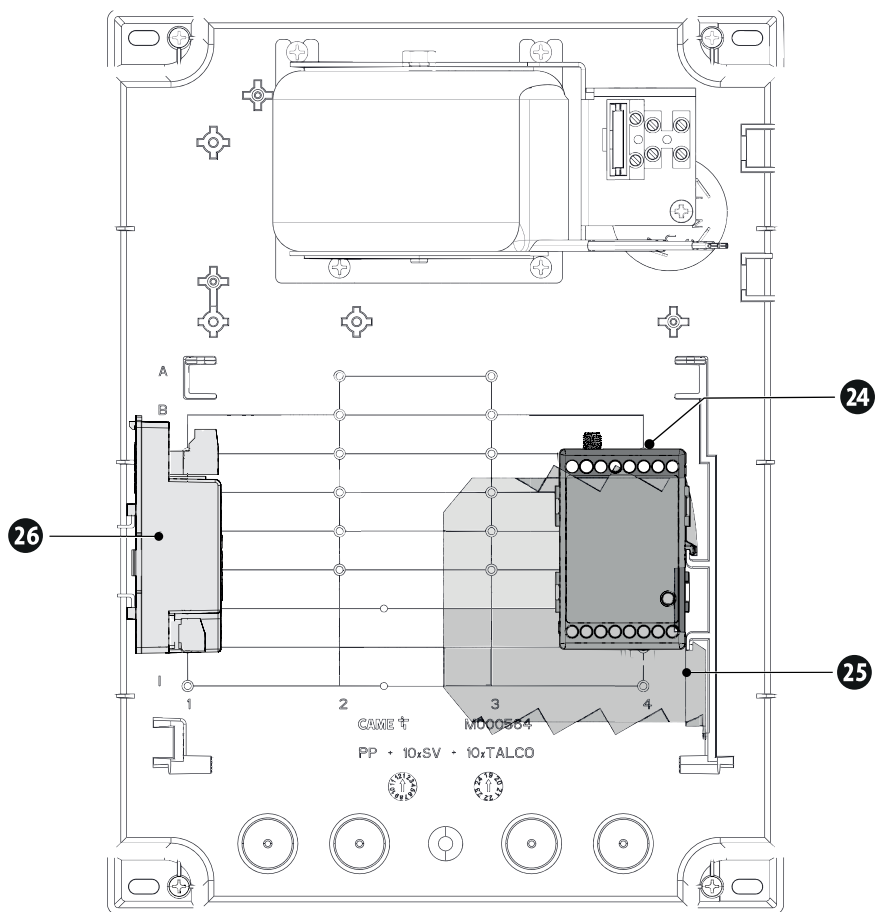
24 Moduł RGSM001 (806SA-0010)

25 Moduł SMA (009SMA)

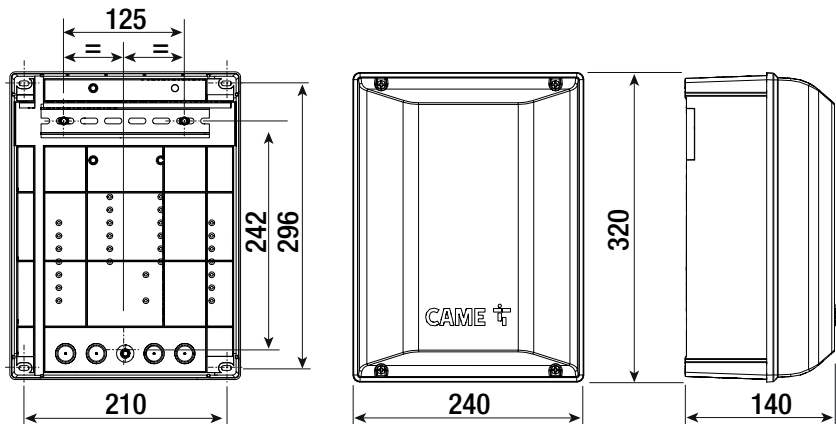
26 Płytki ładowania baterii RLB (002RLB)

 ZLX24S może korzystać z dwóch różnych rodzajów baterii awaryjnych, instalowanych w panelu zewnętrznym:

- Dwie baterie 7Ah (846XG-0030) do zarządzania wszystkimi silnikami przewidzianymi przez centralę sterującą.
- Dwie baterie 2,3 Ah (846XG-0020) do zarządzania silnikami o niskim poborze prądu.



Wymiary



Typy przewodów i minimalne grubości

Długość przewodu (m)	do 20	od 20 do 30
Zasilanie 230 V AC	3G × 1,5 mm ²	3G × 2,5 mm ²
Lampa ostrzegawcza 24 V AC/DC	2 × 0,5 mm ²	2 × 0,5 mm ²
Fotokomórki nadajn.	2 × 0,5 mm ²	2 × 0,5 mm ²
Fotokomórki odb.	4 × 0,5 mm ²	4 × 0,5 mm ²
Zamek elektryczny 12 V DC	2 × 1 mm ²	2 × 1,5 mm ²
Urządzenia sterujące	*nr × 0,5 mm ²	*nr × 0,5 mm ²

*nr = patrz instrukcję montażu produktu

Uwaga: przekrój przewodu jest przybliżony, ponieważ zmienia się w zależności od mocy silnika i długości przewodu.

📖 W przypadku zasilania 230 V i użytku na zewnątrz budynków stosować przewody typu H05RN-F zgodne z normą 60245 IEC 57 (IEC), natomiast wewnątrz budynków stosować przewody typu H05VV-F zgodne z normą 60227 IEC 53 (IEC). Do zasilania do 48 V mogą być używane przewody typu FROR 20-22 II zgodne z normą EN 50267-2-1 (IEC).

📖 Do podłączenia anteny wykorzystać kabel typu RG58 (zalecana długość do 5 m).

📖 Do połączenia CRP zastosować kabel typu UTP CAT5 (do 1000 m).

📖 Jeżeli długość przewodów różni się od wartości podanych w tabeli, należy określić ich średnicę na podstawie rzeczywistego poboru prądu podłączonych urządzeń oraz zgodnie z zaleceniami normy IEC EN 60204-1.

📖 W przypadku połączeń przewidujących kilka urządzeń na tej samej linii (sekwencyjnych) parametry określone w tabeli muszą zostać zmodyfikowane w zależności od rzeczywistych wartości poboru prądu i odległości. W przypadku połączenia produktów nieuwjętych w niniejszej instrukcji należy posłużyć się załączoną do nich dokumentacją techniczną.

📖 Do podłączenia Enkodera użyć kabla ekranowanego FROHE 300/500 V (3 × 0,5 mm²).

Tabela kabli do magistrali

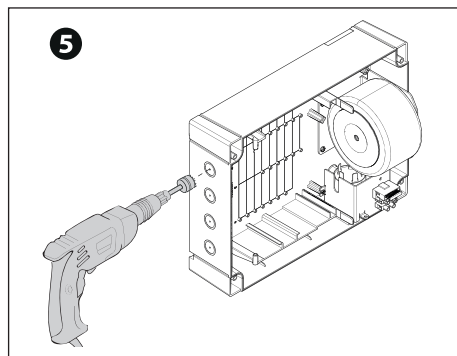
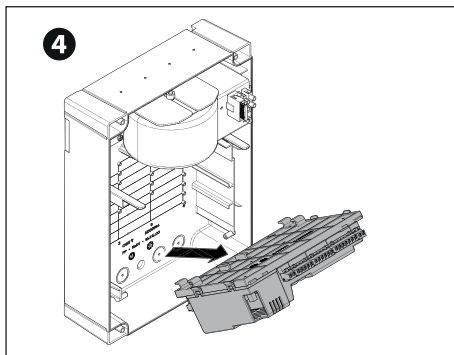
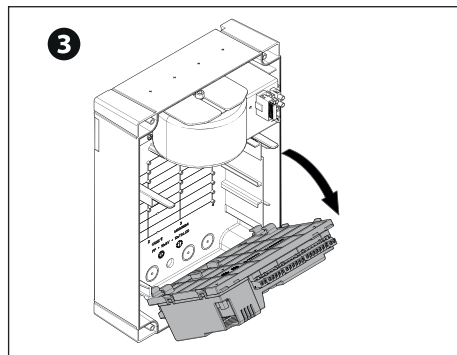
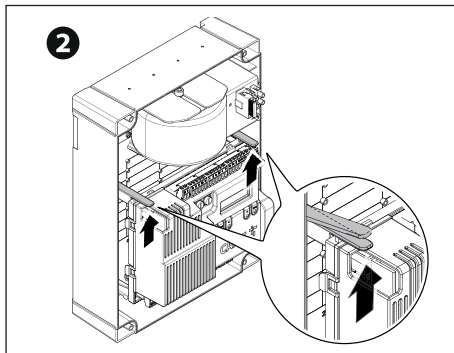
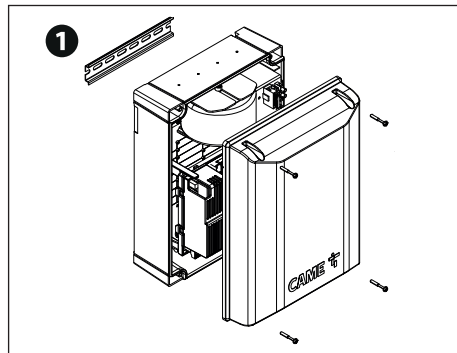
📖 Zaleca się stosowanie kabla FROR 2 × 0,5 mm o maksymalnej długości 50 m od płyty elektronicznej.

Długość pojedynczego odgałęzienia (m)	maks. 50 m
Przewód magistrali	2 × 0,5 mm ²

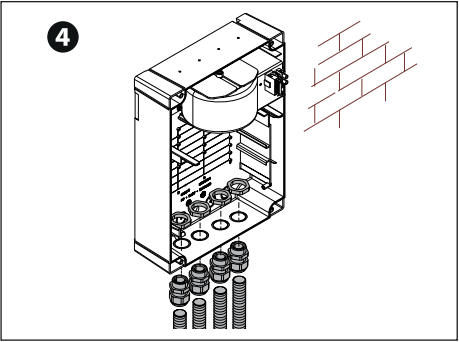
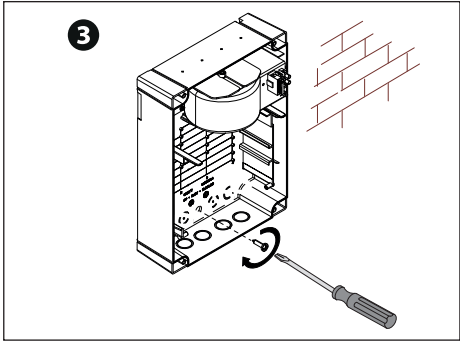
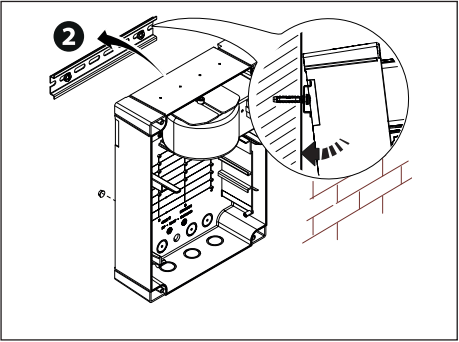
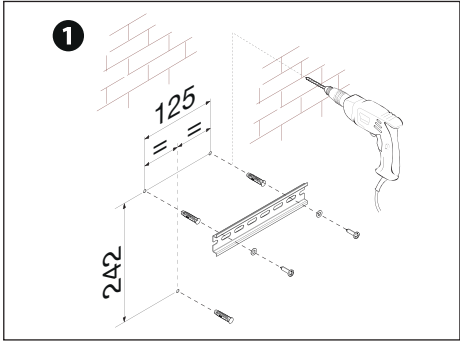
📖 Łączna suma odgałęzień może wynosić maksymalnie 150 m.

📖 Przewód nie może być ekranowany.

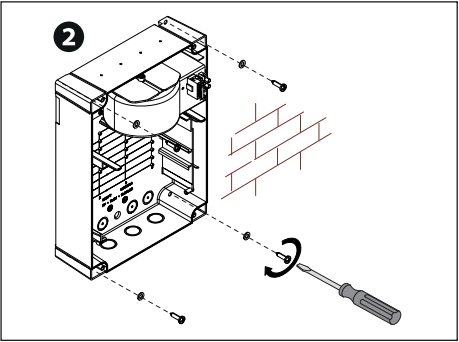
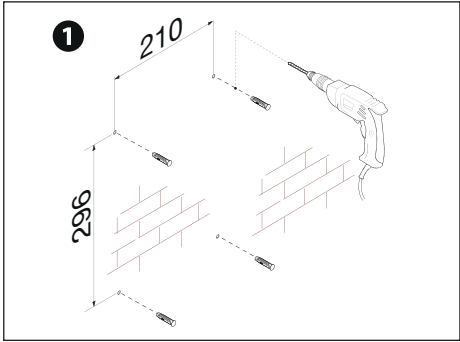
Przygotowanie panelu sterowania



Szyna DIN



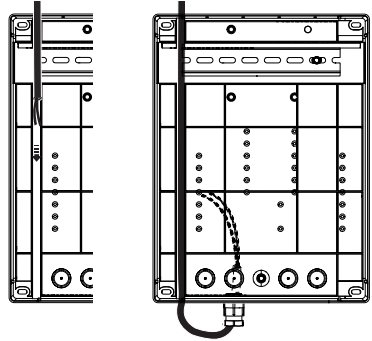
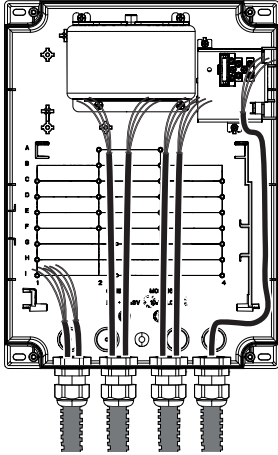
Standard



POŁĄCZENIA ELEKTRYCZNE

Przygotowanie przewodów elektrycznych

-  Wykonać połączenia elektryczne zgodnie z obowiązującymi przepisami.
-  Użyć przepustów kablowych, aby podłączyć urządzenia do panelu sterowania. Jeden z nich musi zostać przeznaczony wyłącznie do przewodu zasilającego.



Zasilanie

1 Podłączenie do sieci elektrycznej (230/120 V AC – 50/60 Hz)

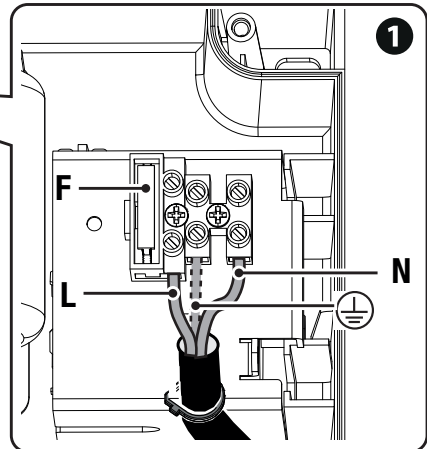
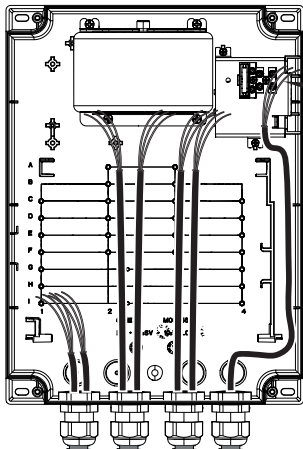
F - Bezpiecznik sieciowy

L - Przewód fazowy

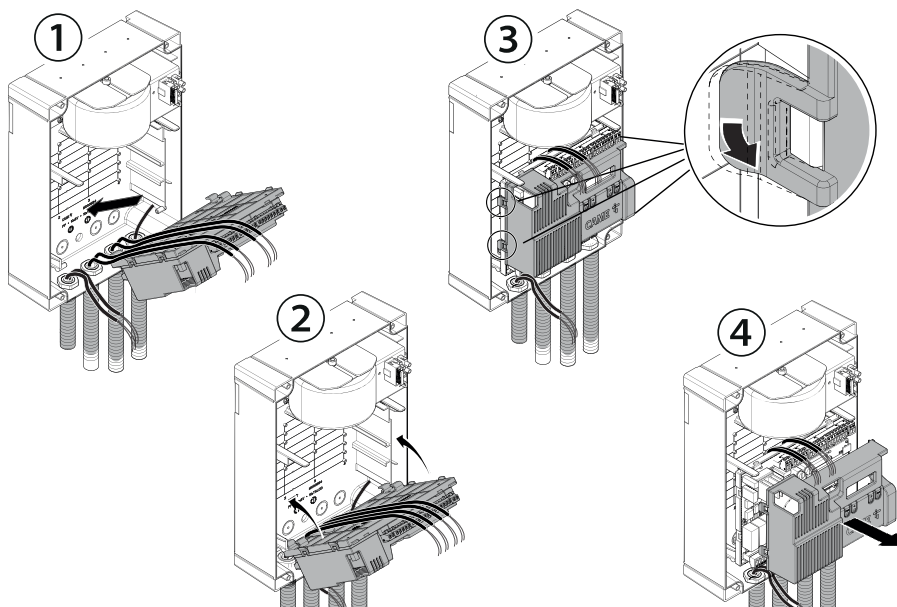
N - Przewód neutralny

⊕ Przewód uziemienia

 Opaska kablowa służąca do mocowania kabli nie jest dostarczana.



 W celu wykonania kolejnych połączeń założyć z powrotem płytę elektroniczną i usunąć zabezpieczenie płyty.



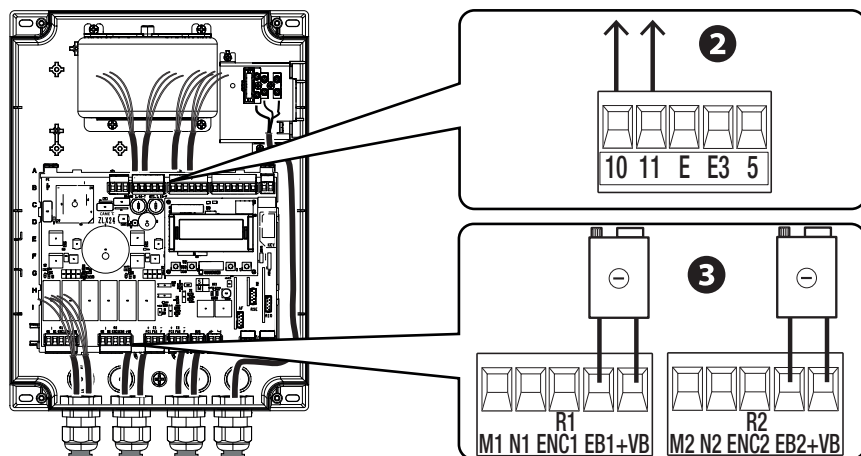
2 Wyjście zasilania dla akcesoriów

Wyjście dostarcza standardowo napięcie 24 V AC.

Wyjście dostarcza napięcie 24 V DC (10+, 11-), gdy uruchamiają się baterie, jeżeli występują.

 Suma prądu pobieranego przez podłączone akcesoria nie może przekraczać wartości 50 W.

3 Podłączenie jednego lub dwóch elektrozamków po 12 V AC/DC - max 15 W



Maksymalne obciążenie styków

Urządzenie	Wyjście	Zasilanie (V)	Moc (W)
Akcesoria	10 - 11	24 AC/DC	20
Dodatkowa lampa	10 - E3	24 AC/DC	10
Lampa ostrzegawcza	10 - E	24 AC/DC	10
Kontrolka stanu napędu	10 - 5	24 AC/DC	3
Akcesoria	B1 - B2	24 AC/DC	24
Magistrala	Magistrala	15 DC	15

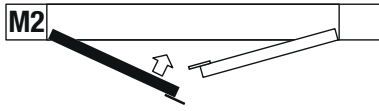
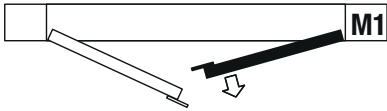
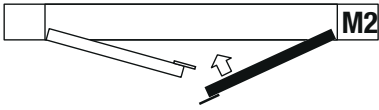
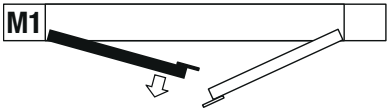
📖 Nie podłączać urządzeń innych niż akcesoria BUS Came.

Motoreduktory

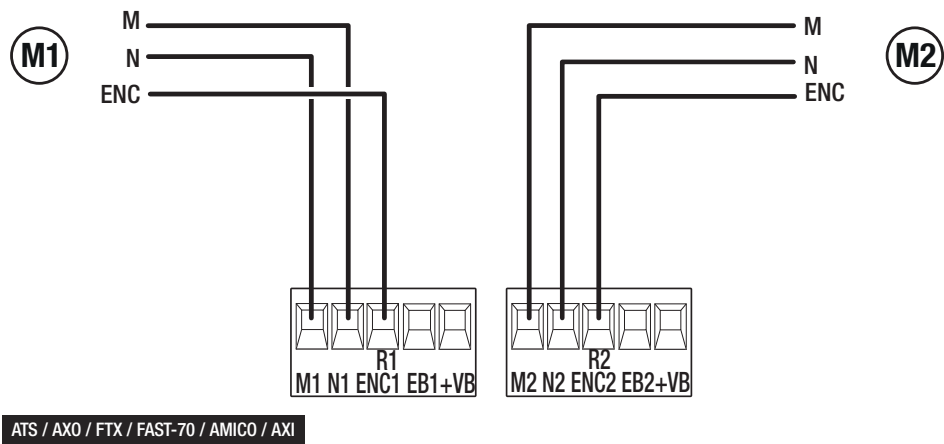
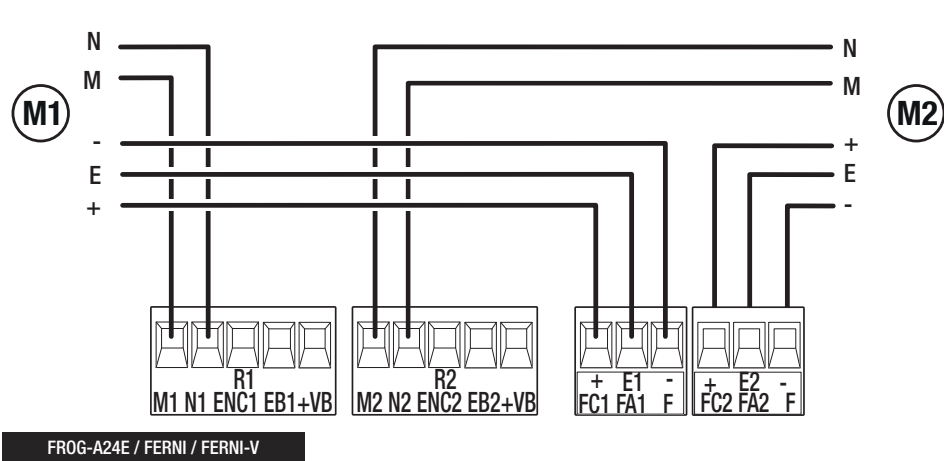
M1 =Motoreduktor opóźniony przy otwieraniu

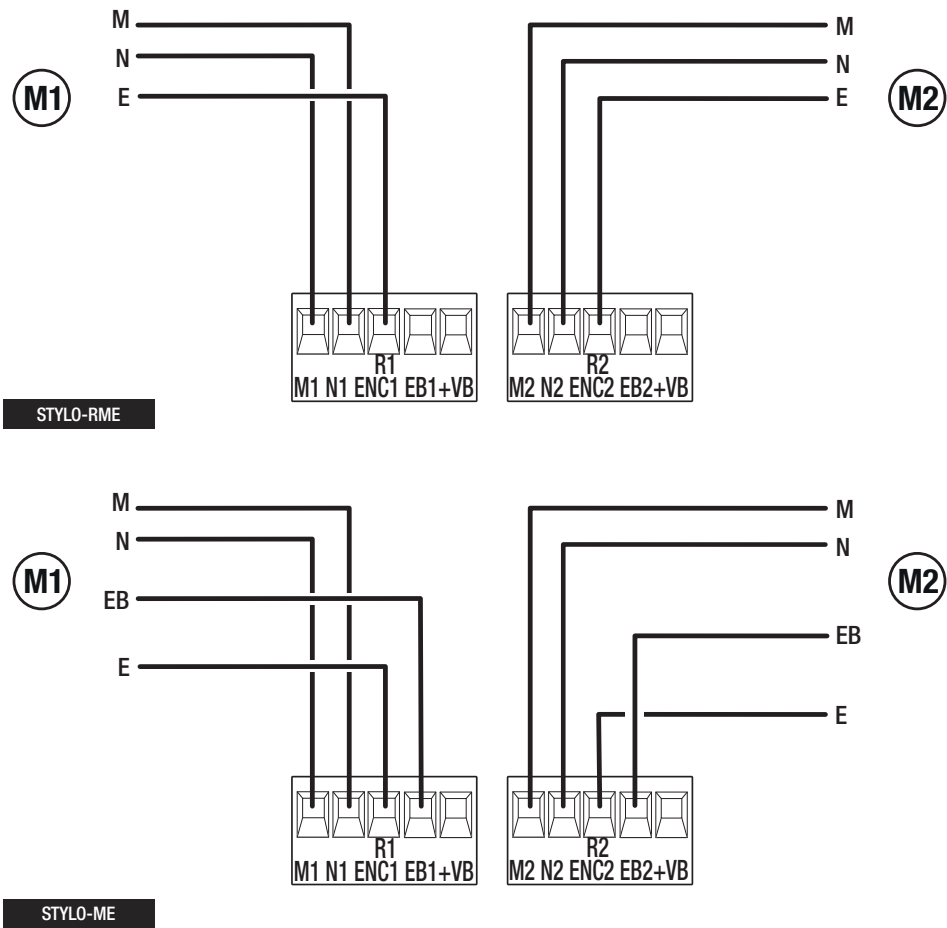
M2 =Motoreduktor opóźniony przy zamykaniu

📖 W przypadku układu z tylko jednym motoreduktorem połączenia elektryczne muszą być wykonane na motoreduktorze (M2).

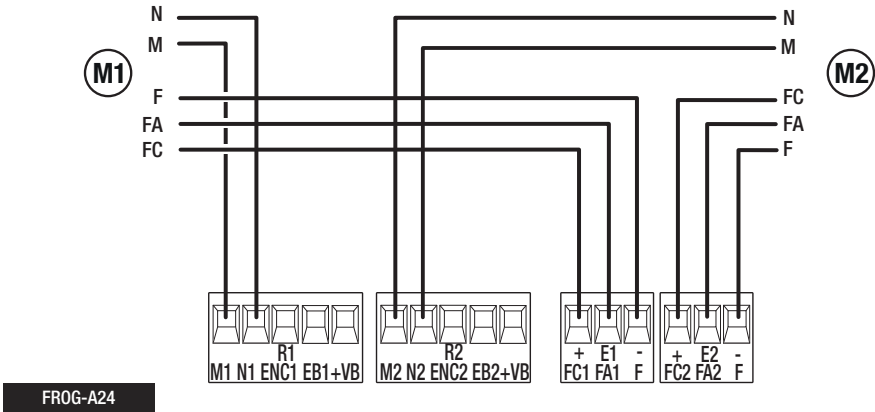
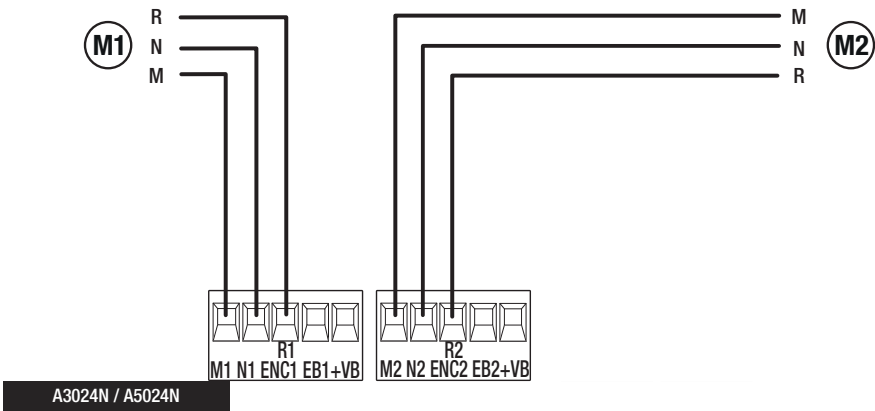


Motoreduktory z enkoderem

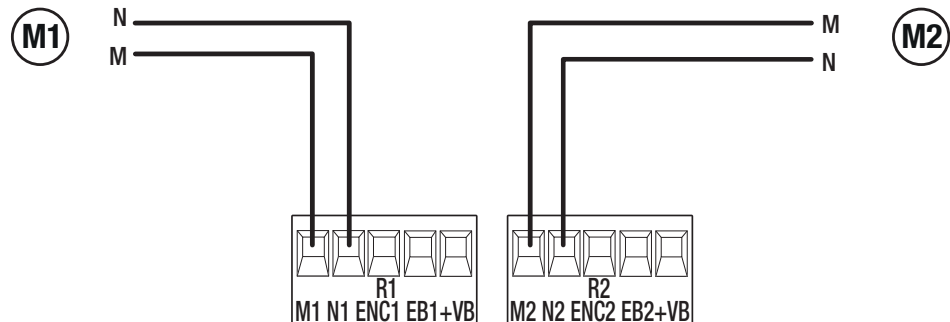




Motoreduktory z wyłącznikami spowalniania



Motoreduktory bez enkodera



Urządzenia z systemem magistrali CXN

System CXN firmy CAME to niespolaryzowana dwuprzewodowa magistrala komunikacyjna, która umożliwia podłączenie wszystkich kompatybilnych urządzeń CAME.

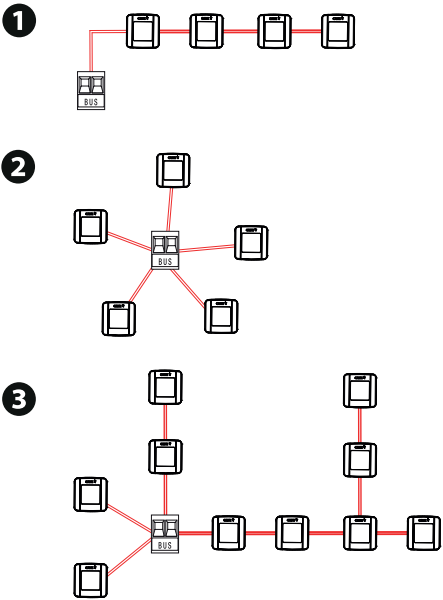
Połączenie z magistralą może być typu łańcuchowego, gwiazda lub mieszane.

Po wykonaniu połączeń w systemie i ustawieniu adresu na każdym urządzeniu, można skonfigurować funkcje każdego z akcesoriów na panelu sterowania. Metoda ta pozwala na wykonanie konfiguracji bez konieczności późniejszej ingerencji w akcesoria i okablowanie systemu.

Magistrala CXN obsługuje jednocześnie urządzenia sterujące, fotokomórki, urządzenia zabezpieczające, lampy ostrzegawcze, bramki.

Okablowanie

- 1 Połączenie łańcuchowe
- 2 Połączenie typu gwiazda
- 3 Połączenie mieszane



Rodzaj kabla

⚠ Zaleca się stosowanie kabla FROR 2 x 0,5 mm o maksymalnej długości 50 m od płyty elektronicznej.

Długość pojedynczego odgałęzienia (m)	maks. 50 m
Przewód magistrali	2 × 0,5 mm ²

📖 Łączna suma odgałęzień może wynosić maksymalnie 150 m.

📖 Przewód nie może być ekranowany.

Maksymalna liczba urządzeń, jakie można podłączyć z podziałem na typ

Typ urządzenia	Maksymalna liczba urządzeń
Klawiatury kodowe i czytniki kart zbliżeniowych	7
Pary fotokomórek	8
Lampy ostrzegawcze	2

Urządzenia sterujące

1 Przycisk STOP (styk NC)

Zatrzymuje bramę i wyklucza jej ewentualne automatyczne zamknięcie. Użyć urządzenia sterującego w celu wznowienia ruchu.

📖 Gdy styk jest używany, należy go aktywować podczas programowania.

2 Urządzenie sterujące (styk NO)

Funkcja TYLKO OTWIERANIE

📖 Przy włączonej funkcji [TOTMAN (operator obecny)], podłączenie urządzenia sterującego w OTWIERANIU jest obowiązkowe.

3 Urządzenie sterujące (styk NO)

Funkcja OTWARCIA CZĘŚCIOWEGO lub OTWARCIA DLA PIESZYCH

📖 Zob. funkcję [Regulacja otwierania częściowego].

4 Urządzenie sterujące (styk NO)

Funkcja TYLKO ZAMYKANIE

📖 Przy włączonej funkcji [TOTMAN (operator obecny)], podłączenie urządzenia sterującego w ZAMYKANIU jest obowiązkowe.

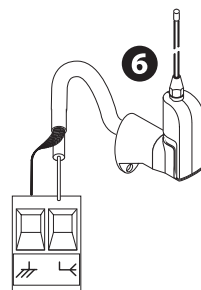
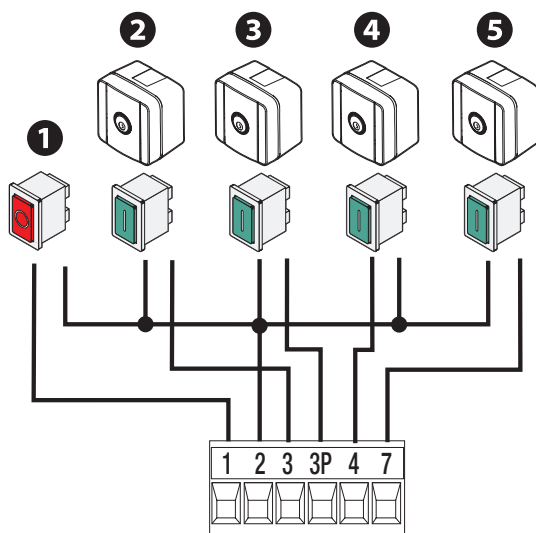
5 Urządzenie sterujące (styk NO)

Funkcja OTWIERANIE–ZAMYKANIE

Funkcja OTWIERANIE-STOP-ZAMYKANIE-STOP

📖 Patrz funkcja sterowania 2-7.

6 Antena z przewodem RG58



Urządzenia sygnalizacyjne

1 Lampa ostrzegawcza

Miga podczas otwierania i zamykania napędu.

2 Dodatkowa lampa

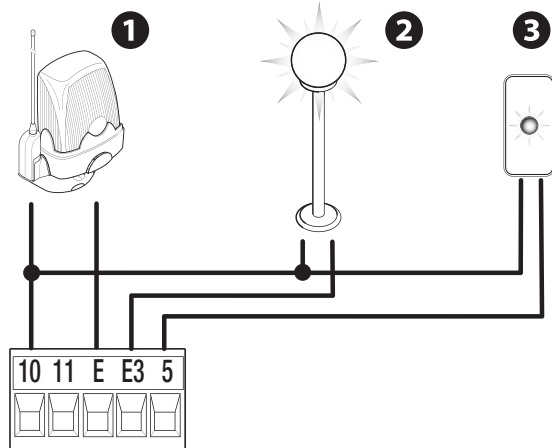
Wzmacnia oświetlenie strefy manewru.

 **Zob. funkcję [Dodatkowa lampa].**

3 Kontrolka stanu napędu

Sygnalizuje stan napędu.

 **Zob. funkcję [Kontrolka otwartej bramy].**



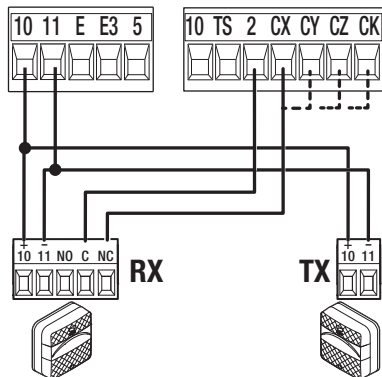
Urządzenia zabezpieczające

Podczas programowania skonfigurować rodzaj czynności, która będzie wykonywana przez podłączone do wejścia urządzenie. Podłączyć urządzenia zabezpieczające do wejść CX i/lub CY i/lub CZ i/lub CK.

 Jeżeli nie są używane, styki CX, CY, CZ i CK muszą zostać dezaktywowane na etapie programowania.

Fotokomórki DELTA

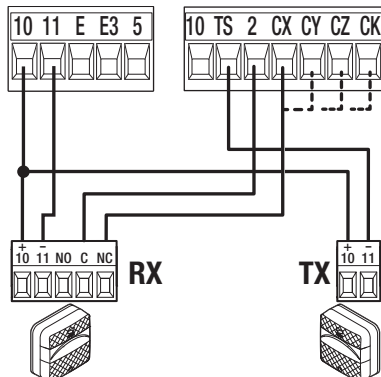
Standardowe podłączenie



Fotokomórki DELTA

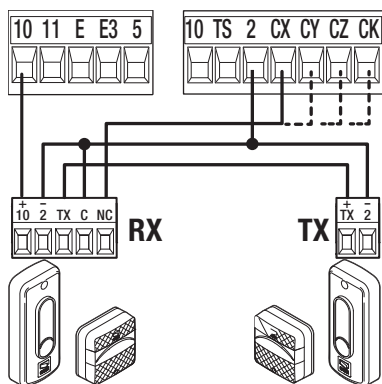
Podłączenie z testem bezpieczeństwa

 Zob. funkcję [Test zabezpieczeń].



Fotokomórki DIR / DELTA-S

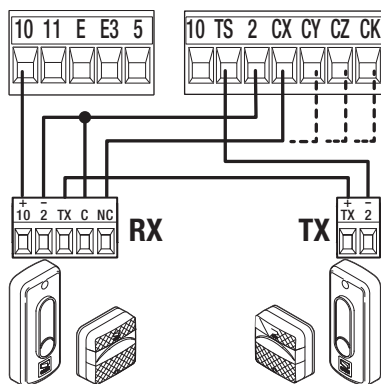
Standardowe podłączenie



Fotokomórki DIR / DELTA-S

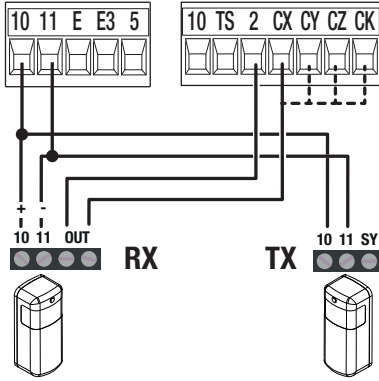
Podłączenie z testem bezpieczeństwa

 Zob. funkcję [Test zabezpieczeń].

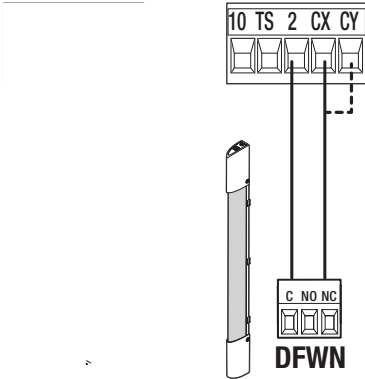


Fotokomórki DXR - DLX

Standardowe połączenie



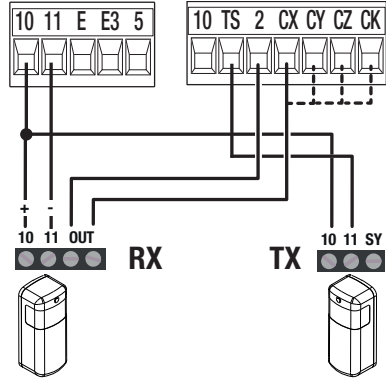
Listwa bezpieczeństwa DFWN



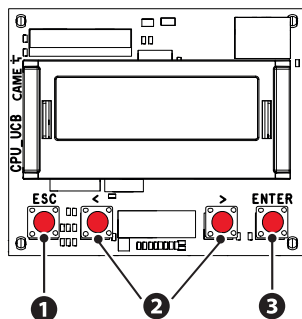
Fotokomórki DXR - DLX

Podłączenie z testem bezpieczeństwa

 Zob. funkcję [Test zabezpieczeń].



Funkcja przycisków programowania



1 Przycisk ESC

Przycisk ESC pozwala na wykonywanie niżej opisywanych operacji.
 Wyjście z menu
 Anulowanie dokonanych zmian
 Powrót do poprzedniego ekranu
 Zatrzymanie napędu

2 Przyciski < >

Przyciski < > pozwalają na wykonywanie opisanych poniżej operacji.
 Nawigacja w menu
 Zwiększanie lub zmniejszanie wartości

3 Przycisk ENTER

Przycisk ENTER pozwala na wykonywanie opisanych poniżej operacji.
 Wejście do menu
 Potwierdzenie wyboru

Poza menu przycisk ESC powoduje zatrzymanie bramy, a przyciski < > powodują jej otwarcie i zamknięcie.

W trakcie wykonywania manewru, po naciśnięciu przycisku ENTER, można wyświetlić polecenia Otwarcie, Częściowe Otwarcie, Zamknięcie i Stop. Żądane polecenie można wybrać przyciskami < >.

Uruchomienie

 Po wykonaniu połączeń elektrycznych przystąpić do uruchomienia. Ta czynność musi zostać wykonana przez doświadczonych i wykwalifikowanych pracowników.

Sprawdzić, czy strefa ruchu jest wolna od przeszkód.

Podłączyć zasilanie i przystąpić do konfiguracji.

Rozpocznij programowanie za pomocą funkcji KREATORA.

 Jeśli nie jest to pierwsze uruchomienie centrali, należy przejść do menu Konfiguracja -> Kreator.

- Wybrać liczbę silników.

- Wybrać rodzaj silnika.

- Przetestować silniki:

 - > otwiera skrzydło M2

 - < otwiera skrzydło M1

 Sprawdzić, czy oba skrzydła się otwierają, w przeciwnym razie należy zamienić miejscami MN na zacisku.

- Ustawić wejście bezpieczeństwa CX.

- Ustawić wejście bezpieczeństwa CY.

- Ustawić wejście bezpieczeństwa CZ.

- Ustawić wejście bezpieczeństwa CK.

- Wprowadzić ewentualnych użytkowników.

- Przeprowadzić kalibrację skoku.

 Po zakończeniu programowania sprawdzić poprawność działania urządzeń sygnalizacyjnych i zabezpieczających.

 Po podłączeniu systemu do zasilania pierwszym manewrem jest zawsze otwieranie; poczekać na zakończenie manewru.

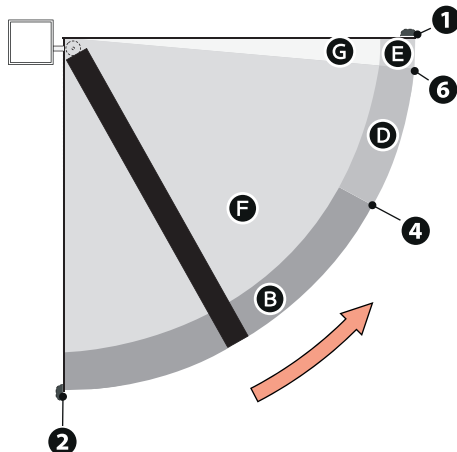
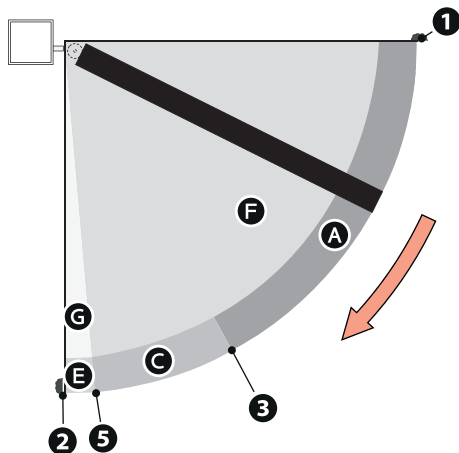
 W przypadku wystąpienia nieprawidłowości, wadliwego działania, hałasów, podejrzanych drgań bądź nieoczekiwanego zachowania urządzenia należy natychmiast wcisnąć przycisk ESC lub przycisk STOP.

 Jeśli na wyświetlaczu pojawi się komunikat WYMAGANA KALIBRACJA, konieczne jest skalibrowanie skoku. Centrala nie przyjmuje poleceń ruchu z wyjątkiem testu silnika.

Graficzne przedstawienie prędkości, spowolnień i przybliżania skrzydła

- 1 Ogranicznik zamykania
- 2 Ogranicznik otwierania
- 3 Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas otwierania
- 4 Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas zamykania
- 5 Punkt przybliżania przy otwieraniu
- 6 Punkt przybliżania przy zamykaniu

- A Prędkość otwierania
- B Prędkość zamykania
- C Prędkość spowalniania podczas otwierania
- D Prędkość spowalniania podczas zamykania
- E Prędkość przybliżania (stała)
- F Strefa zmiany kierunku ruchu w przypadku napotkania przeszkody
- G Strefa zatrzymania ruchu w przypadku napotkania przeszkody

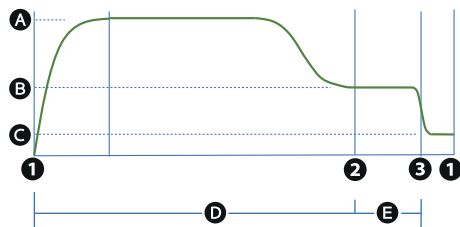


Graficzne przedstawienie krzywych prędkości podczas normalnej pracy, spowalniania i przybliżania.

Przeście między różnymi prędkościami odbywa się zawsze z miękką rampą przyspieszania/spowolnienia.

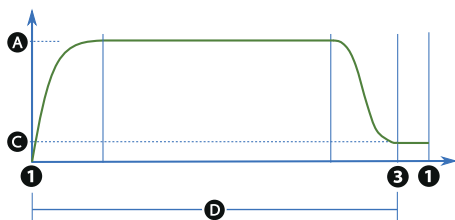
Wykorzystanie przestrzeni spowalniania (przestrzeń spowalniania > 0)

Przy przestrzeni spowalniania przekraczającej 0, czułość czujnika wykrywającego przeszkody, przy przybliżaniu, jest wyższa, zgodnie z wymaganiami testów zderzeniowych.



- A Prędkość otwierania lub zamykania
- B Prędkość spowalniania podczas otwierania lub zamykania
- C Prędkość przybliżania (stała)
- D Wrażliwość na przeszkody podczas manewru
- E Wrażliwość na przeszkody podczas spowalniania
- 1 Ogranicznik otwierania lub zamykania
- 2 Punkt spowolnienia podczas otwierania lub zamykania
- 3 Punkt przybliżania podczas otwierania lub zamykania

Bez wykorzystania przestrzeni spowalniania (przebieg spowalniania > 0)



- A** Prędkość otwierania lub zamykania
- C** Prędkość przybliżania (stała)
- D** Wrażliwość na przeszkody podczas manewru
- 1** Ogranicznik otwierania lub zamykania
- 3** Punkt przybliżania podczas otwierania lub zamykania

Wirtualny enkoder

W przypadku motoreduktorów bez enkodera lub z dezaktywowanym enkoderem skokiem bramy zarządza WIRTUALNY ENKODER.

Kalibracja skoku MUSI zostać przeprowadzona, tak jak w przypadku silnika z enkoderem.

Jeśli podczas kalibracji (bez enkodera) centrala nie wykryje automatycznie ogranicznika, sygnalizując na wyświetlaczu zmianę stanu (w kolejności CL1, CL2, OP2, OP1) powtórzyc operację w następujący sposób:

- 1** Zamyka M1, na wyświetlaczu pojawia się komunikat CL1. Gdy dotrze do ogranicznika, nacisnąć przycisk ENTER.
- 2** Zamyka M2, na wyświetlaczu pojawia się komunikat CL2. Gdy dotrze do ogranicznika, nacisnąć przycisk ENTER.
- 3** Zamyka M2, na wyświetlaczu pojawia się komunikat OP2. Gdy dotrze do ogranicznika, nacisnąć przycisk ENTER.
- 4** Zamyka M1, na wyświetlaczu pojawia się komunikat OP1. Gdy dotrze do ogranicznika, nacisnąć przycisk ENTER.
- 5** Na wyświetlaczu pojawi się komunikat Kalibracja zakończona, a następnie symbol informujący, że enkoder jest wyłączony.

W takim przypadku położenia krańcowe, przybliżanie, spowalnianie i wykrywanie przeszkód będą mniej precyzyjne.

Zarządzanie skokiem oraz związanymi z nim parametrami przebiega tak samo, jak w przypadku silników z enkoderem.

Menu funkcji

Liczba silników

Ustawienie liczby silników sterujących bramą.

Konfiguracja>

Ustawienia silnika

Liczba silników

M1+M2 (ust. domyślne)

M2

Rodzaj silnika

Służy do ustawiania rodzaju motoreduktora zamontowanego na M1 i M2.

 Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość odnosząca się do M2.

Konfiguracja> Ustawienia silnika	Rodzaj silnika	STYLO ME STYLO RME FAST-70 AXI FERNI FERNI V AXO ATI FROG FROG E ATS
-------------------------------------	----------------	--

Enkoder

Wykorzystuje wejście enkodera z silników M1 i M2.

 Parametr jest dostępny tylko dla silników, które przewidują pracę z enkoderem.

 Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość odnosząca się do M2.

Konfiguracja> Ustawienia silnika	Enkoder	Włączone (ust. domyślne) Wyłączone
-------------------------------------	---------	---------------------------------------

Redukcja prędkości

Umożliwia zastosowanie niższych prędkości silnika w strefach spowalniania i przybliżania, zmniejszając minimalne napięcie przykładane do silnika. Redukcja prędkości musi zostać dokonana poprzez edycję parametrów skoku „prędkość spowalniania”.

 Parametr jest dostępny tylko dla silników Generico, Stylo ME i Stylo RME.

Konfiguracja> Ustawienia silnika	Redukcja prędkości	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1% do 50%
-------------------------------------	--------------------	---

Funkcja wyłącznika krańcowego

Działanie wejść dla wyłączników spowolnienia/krańcowych

 Funkcja pojawia się tylko dla silników, które przewidują jej użycie.

 Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość odnosząca się do M2.

 W przypadku użycia wejść do spowalniania, po zakończeniu kalibracji centrala automatycznie ustawia punkty spowolnienia. Parametry te, które można jednak modyfikować, pozwalają na spowolnienie przed dotarciem do wyłącznika spowalniania.

Konfiguracja> Ustawienia silnika	Funkcja wyłącznika krańcowego	Wyłączone Spowalnia w FA/FC (Ust. domyślne) Zatrzymuje w FA, spowaln. w FC
-------------------------------------	-------------------------------	--

Próba silnika

Kontrola prawidłowego kierunku otwierania skrzydeł bramy.

Przy włączonej funkcji przycisk > otwiera skrzydło podłączone do M2, przycisk < otwiera skrzydło podłączone do M1. Ruch jest kontynuowany tak długo, jak długo przycisk jest wciśnięty lub do momentu dotarcia do ogranicznika. Po zwolnieniu przycisku ruch zatrzymuje się.

 Jeżeli skrzydło nie porusza się w prawidłowym kierunku, należy zamienić miejscami przewody fazowe silnika.

 Ruch skrzydeł będzie odbywał się ze zmniejszoną prędkością.

Konfiguracja> Ustawienia silnika	Próba silnika	Przycisk > otwiera skrzydło M2 Przycisk < otwiera skrzydło M1
-------------------------------------	---------------	--

Kalibracja ruchu

Uruchamia funkcję samouczenia biegu.

Konfiguracja> Ustawienia silnika	Kalibracja ruchu	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
-------------------------------------	------------------	--

Skonfiguruj silnik M1

Umożliwia modyfikację tylko dla silnika M1 (jeżeli jest inny niż M2) niektórych z opisanych wcześniej parametrów.

 To menu nie jest dostępne, jeśli w pozycji „Liczba silników” wybrano opcję „M2”.

Konfiguracja> Ustawienia silnika> Skonfiguruj M1	Rodzaj silnika Enkoder Funkcja wyłącznika krańcowego	 Zobacz szczegółowe parametry każdej funkcji.
--	---	--

Skonfiguruj silnik M2

Umożliwia modyfikację tylko dla silnika M2 (jeżeli jest inny niż M1) niektórych z opisanych wcześniej parametrów:

 To menu nie jest dostępne, jeśli w pozycji „Liczba silników” wybrano opcję „M2”.

Konfiguracja> Ustawienia silnika> Skonfiguruj M2	Rodzaj silnika Enkoder Funkcja wyłącznika krańcowego	 Zobacz szczegółowe parametry każdej funkcji.
--	---	--

Prędkość otwierania

Ustawia prędkość otwierania dla obu silników (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

 Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość dla M2.

Konfiguracja> Ustawienia pracy	Prędkość otwierania	od 40% do 100% (ust. domyślne 70%)
-----------------------------------	---------------------	------------------------------------

Prędkość zamykania

Ustawia prędkość zamykania dla obu silników (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

 Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość dla M2.

Konfiguracja> Ustawienia pracy	Prędkość zamykania	od 40% do 100% (ust. domyślne 70%)
-----------------------------------	--------------------	------------------------------------

AST control podczas manewru

Regulacja czułości przy wykrywaniu przeszkód podczas ruchu (wartość procentowa).

Konfiguracja> Ustawienia pracy	AST control podczas manewru	Wyłączona (ust. domyślne)  Maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód. Minimalna Średnia Maksymalna  Minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód. Spersonalizowana Spersonalizowany w zam. Spersonalizowany w otw.  Wartości spersonalizowane, które mają zostać użyte, są wyrażone w procentach: - od 10% (minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód) - do 100% (maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód)
-----------------------------------	-----------------------------	---

Regulacja otwarcia częściowego

Określa wartość procentową otwarcia częściowego skrzydła M2 względem całkowitego skoku skrzydła.

 **100% = Otwarcie dla pieszych**

Konfiguracja> Ustawienia pracy	Punkt otwarcia częściowego	od 10% do 100% (domyślnie 100%)
-----------------------------------	----------------------------	---------------------------------

Strefa przybliżania w otwieraniu

Ustawia wartość procentową całkowitego skoku, która zostanie użyta do przybliżania podczas otwierania M1 i M2.

 **Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość dla M2.**

Konfiguracja Ustawienia pracy	Przestrzeń przybliżania przy otw.	Od 0.5% do 15.0% (Ust. domyślne 8.0%)
----------------------------------	-----------------------------------	---------------------------------------

Strefa przybliżania w zamykaniu

Ustawia wartość procentową całkowitego skoku, która zostanie użyta do przybliżania podczas zamykania M1 i M2.

 **Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość dla M2.**

Konfiguracja> Ustawienia pracy	Przestrzeń przybliżania przy zam.	Od 0.5% do 15.0% (Ust. domyślne 8.0%)
-----------------------------------	-----------------------------------	---------------------------------------

Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas otwierania

Ustawia wartość procentową całkowitego skoku, która zostanie użyta do spowalniania podczas otwierania M1 i M2.

 **Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość dla M2.**

Konfiguracja> Ustawienia pracy	Punkt spowal. w otwieraniu	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1% do 50%
-----------------------------------	----------------------------	---

Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas zamykania

Ustawia wartość procentową całkowitego skoku, która zostanie użyta do spowalniania podczas zamykania M1 i M2.

 Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość dla M2.

Konfiguracja> Ustawienia pracy	Punkt spowal. w zamykaniu	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1% do 50%
-----------------------------------	------------------------------	---

Prędkość spowalniania podczas otwierania

Ustawia prędkość spowalniania przy otwieraniu M1 i M2 (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

 Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość dla M2.

 Parametr ten jest wykorzystywany tylko wtedy, gdy „Punkt spowalniania podczas otwierania” jest aktywny.

Konfiguracja> Ustawienia pracy	Prędkość zwalniania otwierania	Od 10% do 50% (ust. domyślne 40%)
-----------------------------------	-----------------------------------	-----------------------------------

Prędkość spowalniania podczas zamykania

Ustawia prędkość spowalniania przy zamykaniu M1 i M2 (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

 Jeśli wartość ustawiona dla M1 różni się od wartości dla M2, wyświetlana jest tylko wartość dla M2.

 Parametr ten jest wykorzystywany tylko wtedy, gdy „Punkt spowalniania podczas zamykania” jest aktywny.

Konfiguracja> Ustawienia pracy	Prędkość zwalniania zamykania	Od 10% do 50% (ust. domyślne 40%)
-----------------------------------	----------------------------------	-----------------------------------

Kontrola spowalniania AST

Regulacja czułości przy wykrywaniu przeszkód podczas spowalniania (wartość procentowa).

 Parametr ten jest wykorzystywany tylko wtedy, gdy punkt spowalniania podczas zamykania lub otwierania jest aktywny.

Konfiguracja> Ustawienia pracy	Kontrola spowalniania AST	Wyłączona (ust. domyślne)  Maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód. Minimalna Średnia Maksymalna  Minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód. Spersonalizowana Spersonalizowany w zam. Spersonalizowany w otw.  Wartości spersonalizowane, które mają zostać użyte, są wyrażone w procentach: - od 10% (minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód) - do 100% (maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód)
-----------------------------------	------------------------------	---

Skonfiguruj skok M1

Umożliwia modyfikację tylko dla silnika M1 (jeżeli jest inny niż M2) niektórych z opisanych wcześniej parametrów.

 To menu nie jest dostępne, jeśli w pozycji „Liczba silników” wybrano opcję „M2”.

Konfiguracja> Ustawienia pracy> Skonfiguruj M1	Prędkość otwierania Prędkość zamykania Strefa przybliżania w otwieraniu Strefa przybliżania w zamykaniu Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas otwierania Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas zamykania Prędkość spowalniania podczas otwierania Prędkość spowalniania podczas zamykania	 Zobacz szczegółowe parametry każdej funkcji.
--	--	--

Skonfiguruj skok M2

Umożliwia modyfikację tylko dla silnika M2 (jeżeli jest inny niż M1) niektórych z opisanych wcześniej parametrów:

 To menu nie jest dostępne, jeśli w pozycji „Liczba silników” wybrano opcję „M2”.

Konfiguracja> Ustawienia pracy> Skonfiguruj M2	Prędkość otwierania Prędkość zamykania Strefa przybliżania w otwieraniu Strefa przybliżania w zamykaniu Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas otwierania Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas zamykania Prędkość spowalniania podczas otwierania Prędkość spowalniania podczas zamykania	 Zobacz szczegółowe parametry każdej funkcji.
--	--	--

Całkowite Zatrzymanie

Włącza lub wyłącza wejście 2-1. Jeśli jest aktywowane, wejście jest używane jako normalnie zamknięte.

 Jeśli wejście jest aktywne, wyklucza wykonanie jakiegokolwiek polecenia, w tym automatycznego zamknięcia.

Konfiguracja> Oprzewodowane zabezpieczenia	Całkowite Zatrzymanie	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
---	-----------------------	---------------------------------------

Wejście CX

Przypisuje jedną z funkcji do wejścia CX.

Konfiguracja> Oprzewodowane zabezpieczenia	Wejście CX	Wyłączona (ust. domyślne) C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki) C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki) C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne]. C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki) C7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa) C8 = Ponowne zamykanie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa) C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r7 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne otwieranie podczas zamykania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne zamykanie podczas otwierania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)
--	------------	---

Wejście CY

Przypisuje jedną z funkcji do wejścia CY.

Konfiguracja> Oprzewodowane zabezpieczenia	Wejście CY Wyłączona (ust. domyślne) C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki) C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki) C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne]. C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki) C7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa) C8 = Ponowne zamykanie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa) C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r7 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne otwieranie podczas zamykania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne zamykanie podczas otwierania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)
--	--

Wejście CZ

Przypisuje jedną z funkcji do wejścia CZ.

Konfiguracja>
Oprzewodowane
zabezpieczenia

Wejście CZ

Wyłączona (ust. domyślne)

C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki)

C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania

(fotokomórki)

C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne].

C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki)

C7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa)

C8 = Ponowne zamykanie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa)

C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie

r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)

r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)

r7 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne otwieranie podczas zamykania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)

r8 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne zamykanie podczas otwierania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)

Wejście CK

Przypisuje jedną z funkcji do wejścia CK.

Konfiguracja> Oprzewodowane zabezpieczenia	Wejście CK Wyłączona (ust. domyślne) C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki) C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki) C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne]. C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki) C7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa) C8 = Ponowne zamykanie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa) C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r7 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne otwieranie podczas zamykania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne zamykanie podczas otwierania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)
--	--

Test urz. zabezpieczających

Uruchamia kontrolę prawidłowego działania fotokomórek podłączonych do wybranych wejść, po każdym poleceniu otwarcia i zamknięcia.

 Aby przeprowadzić test, fotokomórki należy podłączyć przy użyciu zacisku TS zgodnie z opisem w rozdziale „Urządzenia zabezpieczające”.

Konfiguracja> Oprzewodowane zabezpieczenia	Test urz. zabezpieczających	Wyłączona (ust. domyślne) CX _ _ _ _ CY _ _ CX CY _ _ _ _ CZ _ _ CX _ CZ _ _ _ CY _ CZ _ CX CY CZ _ _ _ _ _ CK CX _ _ CK _ CY _ CK CX CY _ CK _ _ CZ CK CX _ CZ CK _ CY CZ CK CX CY CZ CK
--	--------------------------------	--

RIO ED T1

Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.

Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.

Konfiguracja> Zabezpieczenia RIO	RIO ED T1	Wyłączona (ust. domyślne) P0 = Zatrzymuje bramę i wyklucza jej ewentualne automatyczne zamknięcie. Aby przywrócić ruch, należy posłużyć się urządzeniem sterującym. P7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania.
-------------------------------------	-----------	---

RIO ED T2

Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.

Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.

Konfiguracja> Zabezpieczenia RIO	RIO ED T2	Wyłączona (ust. domyślne) P0 = Zatrzymuje bramę i wyklucza jej ewentualne automatyczne zamknięcie. Aby przywrócić ruch, należy posłużyć się urządzeniem sterującym. P7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania.
-------------------------------------	-----------	---

RIO PH T1

Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.

Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.

Konfiguracja> Zabezpieczenia RIO	RIO PH T1	Wyłączona (ust. domyślne) P1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania. P3 = Zatrzymanie częściowe. Tylko z włączoną opcją [Zam. automatyczne]. P4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody. P13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie.
-------------------------------------	-----------	--

RIO PH T2

Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.

Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.

Konfiguracja> Zabezpieczenia RIO	RIO PH T2	Wyłączona (ust. domyślne) P1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania. P3 = Zatrzymanie częściowe. Tylko z włączoną opcją [Zam. automatyczne]. P4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody. P13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie.
-------------------------------------	-----------	--

Fotokomórka magistralowa <n>

Przypisuje jedną z funkcji do wejścia Fotokomórki magistralowej <n>.

 <n> to numer od 1 do 8, który odpowiada adresowi ustawionemu na przełączniku dip-switch fotokomórki

Konfiguracja > Zabezpieczenia magistralowe	Fotokomórka magistralowa <n>	Wyłączona (ust. domyślne) C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki) C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki) C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne]. C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki) C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie C23 = Polecenie otwarcia C24 = Polecenie zamknięcia
---	------------------------------	--

Polecenia 2-7

Do przypisania polecenia urządzeniu podłączonemu do 2-7.

Konfiguracja> Wejścia sterowania	Polecenia 2-7	Krok po kroku (ust. domyślne) Sekwencyjny
-------------------------------------	---------------	--

Totman (Operator obecny)

Przy aktywnej funkcji, ruch napędu (otwieranie lub zamykanie) zostaje przerwany, gdy przycisk na urządzeniu sterującym zostaje zwolniony.

 **Aktywacja funkcji wyklucza wszystkie inne urządzenia sterujące.**

Konfiguracja> Wejścia sterowania	Totman (Operator obecny)	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
-------------------------------------	---------------------------------	---------------------------------------

Zamek elektryczny

Pozwala przypisać zwolnienie zamka elektrycznego do jednego z elementów sterowniczych.

Konfiguracja> Funkcje	Zamek elektryczny	Wyłączona (ust. domyślne) Otwieranie Zamykanie Otwieranie i zamykanie Kontynuuj w otwieraniu i zamykaniu
--------------------------	--------------------------	--

Nacisk podczas zamykania

Pod koniec skoku w zamykaniu napęd dociska skrzydła w kierunku zamykania przez jedną sekundę.

Konfiguracja> Funkcje	Nacisk podczas zamykania	Wyłączona (ust. domyślne) Minimalny Średni Maksymalny
--------------------------	---------------------------------	--

Ruch wsteczny

Przed każdym manewrem otwierania lub zamykania skrzydła są dociskane do ogranicznika, aby ułatwić odblokowanie zamka elektrycznego.

 **Polecenie jest wykonywane podczas otwierania lub zamykania w zależności od tego, gdzie aktywny jest zamek elektryczny (zob. funkcja [F17 Zamek elektryczny]).**

Konfiguracja> Funkcje	Ruch wsteczny	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
--------------------------	----------------------	---------------------------------------

Usuń przeszkodę

W przypadku przeszkody wykrytej przez AST control centrali lub wejście listwy, funkcja [Usuń przeszkodę] odwraca ruch skrzydła tylko na tyle, na ile jest to niezbędne do usunięcia przeszkody, a następnie zatrzymuje się.

Konfiguracja> Funkcje	Usuń przeszkodę	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
--------------------------	------------------------	---------------------------------------

Wyjście B1-B2

Konfiguracja styku

Konfiguracja> Funkcje	Wyjście B1-B2	Bistabilne Monostabilny: włączony od 1 do 180 sekund (ust. domyślne 1)
--------------------------	----------------------	---

Zamykanie automatyczne

Ustawia czas, który musi upłynąć przed uruchomieniem zamykania automatycznego, po osiągnięciu położenia krańcowego otwarcia.

 Funkcja nie uruchamia się w przypadku interwencji urządzeń zabezpieczających, które wykrywają przeszkody, po zatrzymaniu całkowitym, w przypadku braku zasilania lub wystąpienia błędu.

Konfiguracja> Czas	Zam. automatyczne	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1 od 180 sekund
-----------------------	-------------------	---

Zamykanie automatyczne po częściowym otwarciu skrzydła lub po otwarciu furtki.

Ustawia czas, który musi upłynąć przed uruchomieniem zamykania automatycznego, po wykonaniu polecenia otwarcia częściowego.

 Funkcja nie uruchamia się w przypadku interwencji urządzeń zabezpieczających, które wykrywają przeszkody, po zatrzymaniu całkowitym, w przypadku braku zasilania lub wystąpienia błędu.

Konfiguracja> Czas	Częściowe zam. autom.	Wyłączone Od 1 do 180 sekund (ust. domyślne 10)
-----------------------	-----------------------	--

Czas opóźnienia przy otwieraniu M1

Reguluje opóźnienie, z jakim pierwsze skrzydło rozpoczyna manewr otwierania w stosunku do drugiego skrzydła.

Konfiguracja> Czas	Opóźnienie M1 w otwieraniu	Wyłączone Od 1 do 10 sekund (ust. domyślne 2)
-----------------------	----------------------------	--

Czas opóźnienia przy zamykaniu M2

Reguluje opóźnienie, z jakim drugie skrzydło rozpoczyna manewr zamykania w stosunku do pierwszego skrzydła.

Konfiguracja> Czas	Opóźnienie M2 w zamykaniu	Wyłączone Od 1 do 25 sekund (ust. domyślne 2)
-----------------------	---------------------------	--

Kontrolka otwartej bramy

Sygnalizuje stan bramy. Urządzenie podłączone do wyjścia/zacisku 5.

Konfiguracja> Zarządzanie światłami	Kontrolka otwartej bramy	Zapalona kontrolka (ust. domyślne) - Kontrolka pozostaje zapalona, gdy brama jest w ruchu lub otwarta. Kontrolka migająca - Kontrolka miga co pół sekundy, gdy brama się otwiera, i pozostaje zapalona, gdy brama jest otwarta. Kontrolka miga co sekundę, gdy brama się zamyka, i pozostaje zgaszona, gdy brama jest zamknięta.
--	--------------------------	---

Dodatkowa lampa

Pozwala na wybór trybu pracy urządzenia oświetleniowego podłączonego do wyjścia E3.

Konfiguracja> Zarządzanie światłami	Dodatkowa lampa	Wyłączona (ust. domyślne) Lampa cyklu Lampa pozostaje zapalona w trakcie całego manewru.  Lampa pozostaje wyłączona, jeżeli czas zamykania automatycznego nie jest ustawiony. Lampa oświetleniowa Lampa zapala się przy rozpoczęciu manewru i pozostaje zapalona nawet po zakończeniu manewru przez czas równy czasowi ustawionemu dla funkcji [Czas pracy lampy oświetleniowej].
--	-----------------	--

Czas pracy lampy oświetleniowej

Ustawia czas, przez jaki dodatkowa lampa, skonfigurowana jako lampa oświetleniowa, pozostanie zapalona po zakończeniu manewru.

Konfiguracja> Zarządzanie światłami	Czas pracy lampy oświetleniowej	od 60 do 180 sekund (ust. domyślne 60)
--	---------------------------------	--

Czas wstępnego migania

Ustawia czas wcześniejszego włączenia lampy ostrzegawczej przed każdym manewrem.

Konfiguracja> Zarządzanie światłami	Czas wstępnego migania	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1 do 10 sekund
--	------------------------	--

Adres CRP

Przypisuje unikalny kod identyfikacyjny (adres CRP) plicie elektronicznej. Funkcja ta jest niezbędna w przypadku większej liczby napędów podłączonych do tej samej magistrali komunikacyjnej przy użyciu protokołu CRP.

Konfiguracja> Komunikacja RSE	Adres CRP	od 1 do 254 (ust. domyślne 1)
----------------------------------	-----------	-------------------------------

Prędkość RSE

Ustawia prędkość komunikacji systemu połączenia zdalnego.

Konfiguracja> Komunikacja RSE	Prędkość RSE	4800 bps 9600 bps 14 400 bps 19 200 bps 38 400 bps (ust. domyślne) 57 600 bps 115 200 bps
----------------------------------	--------------	---

Zapisywanie danych

Zapisuje w pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

Konfiguracja> Pamięć zewnętrzna	Zapisywanie danych	OFF ON (Wykonuje operację)
------------------------------------	--------------------	-------------------------------

Odczyt danych

Pobiera z pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

Konfiguracja> Pamięć zewnętrzna	Odczyt danych	OFF ON (Wykonuje operację)
------------------------------------	---------------	-------------------------------

Resetowanie parametrów

Przywraca ustawienia fabryczne parametrów w menu „Konfiguracja”, z wyjątkiem: [typ silnika], [liczba silników], [funkcja wejść wyłączników krańcowych], [prędkość RSE], [adres CRP].

Konfiguracja	Resetowanie parametrów	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
--------------	------------------------	--

Nowy użytkownik

Pozwala na zarejestrowanie maksymalnie 1000 użytkowników i przypisanie każdemu z nich jednej z dostępnych funkcji.

 **Operacja może zostać wykonana za pośrednictwem nadajnika lub innego urządzenia magistralowego (na przykład: klawiatura, czytnik zbliżeniowy). Karta zarządzająca urządzeniami sterującymi (AF) musi być włożona do gniazda.**

Zarządzanie użytkownikami	Nowy użytkownik	Krok po kroku Sekwencyjny Otwieranie Częściowe otwieranie Wyjście B1-B2 Wybrać funkcję, którą zamierza się przypisać użytkownikowi. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Pojawi się prośba o wprowadzenie kodu użytkownika. Wysłać kod do urządzenia sterującego. Powtórzyć procedurę, aby wprowadzić innych użytkowników.
---------------------------	-----------------	---

Usuń użytkownika

Pozwala na usunięcie jednego z zarejestrowanych użytkowników.

Zarządzanie użytkownikami	Usuń użytkownika	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK Użyć strzałek, aby wybrać numer przypisany do użytkownika, którego chce się usunąć. Alternatywnie można uruchomić urządzenie sterujące przypisane do użytkownika, którego chce się usunąć. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.
---------------------------	------------------	---

Usuń wszystkich

Usuwa wszystkich zarejestrowanych użytkowników.

Zarządzanie użytkownikami	Usuń wszystkich	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
---------------------------	-----------------	--

Dekodowanie radiowe

Pozwala na wybór rodzaju kodowania radiowego nadajników uprawnionych do sterowania napędem.

 Po wyborze rodzaju kodowania nadajników radiowych [kod zmienny] lub [TW key block], poprzednio zapisane nadajniki zostaną wykasowane.

Zarządzanie użytkownikami	Dekodowanie radiowe	Wszystkie dekodyfikacje Kod zmienny Blokada kluczowa TW Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
---------------------------	---------------------	--

Self-Learning Rolling

Umożliwia zapisanie nowego nadajnika rolling code poprzez aktywację pozyskiwania z już zapamiętanego nadajnika rolling kod. Procedury zapisywania i pozyskiwania są objaśnione w instrukcji obsługi nadajnika.

Zarządzanie użytkownikami	Self-Learning Rolling	OFF (domyślne) ON
---------------------------	-----------------------	---------------------------------

Zmiana trybu

Pozwala na zmianę funkcji przypisanej określoneu użytkownikowi.

Zarządzanie użytkownikami	Zmiana trybu	Krok po kroku Sekwencyjny Otwieranie Częściowe otwieranie Wyjście B1-B2 Wybrać nazwę użytkownika, którego funkcję chce się zmienić.  Użytkownika można wybrać bez użycia strzałek, wysyłając polecenie z urządzenia przypisanego do użytkownika. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Wybrać funkcję, którą chce się przypisać do użytkownika. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Potwierdzasz? Nie Potwierdzasz? Tak
---------------------------	--------------	---

Wersja FW

Wyświetla numer wersji oprogramowania układowego i zainstalowanych GUI.

Informacje	Wersja FW	Za pomocą strzałek < > można przejść do wyświetlenia: FW UI.x.x.xx (wersja oprogramowania sprzętowego płyty sterującej wyświetlaczem) FW MC.x.x.xx (wersja oprogramowania sprzętowego płyty sterującej silnikiem) GUI x.x (grafika)
------------	-----------	--

Liczniki manewrów

Pozwala wyświetlić liczbę manewrów wykonanych przez napęd, całkowitą lub częściową (po pracach konserwacyjnych).

Informacje	Liczniki manewrów	Manewry całkowite Manewry częściowe
------------	-------------------	--

Konfiguracja konserwacji

Umożliwia aktywowanie powiadomienia, które informuje o konieczności wykonania przeglądu po osiągnięciu ustawionej liczby manewrów. Sygnał polega na wyświetlaniu napisu „Przeprowadzić konserwację” i wykonaniu przez kontrolkę 3 + 3 mignięć, co godzinę [Brama otwarta].

Informacje	Konfiguracja konserwacji	Wyłączona (ust. domyślne) od 1X100 do 500X100
------------	--------------------------	--

Resetowanie ustawień konserwacji

Zeruje zliczanie liczby manewrów częściowych.

Informacje	Resetowanie ustawień konserwacji	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
------------	----------------------------------	--

Lista błędów

Wyświetlenia ostatnich 8 wykrytych błędów. Lista błędów może zostać skasowana.

Informacje	Lista błędów	Korzystać ze strzałek, aby przewijać listę. Aby skasować listę błędów, wybierz [Usuń błędy] Naciśnąć ENTER, aby potwierdzić. Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
------------	--------------	--

Wyświetl zegar

Aktywuj wyświetlanie zegara na ekranie.

Zarządzanie timerem	Wyświetl zegar	
---------------------	----------------	--

Ustawienia zegara

Pozwala na ustawienie daty i godziny.

Zarządzanie timerem	Ustawienia zegara	Używać strzałek i przycisku Enter, aby wprowadzić żądane wartości.
---------------------	-------------------	--

Automatyczny DST

Aktywuje automatyczne ustawienie czasu letniego.

Zarządzanie timerem	Automatyczny DST	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
---------------------	------------------	---------------------------------------

Format godziny

Pozwala na wybór formatu wyświetlania zegara.

Zarządzanie timerem	Format godziny	24 godziny 12 godzin (AM/PM)
---------------------	----------------	---------------------------------

Utwórz nowy timer

Pozwala na regulację czasową jednej lub kilku rodzajów dostępnych aktywacji.

Zarządzanie timerem	Utwórz nowy timer	Korzystać ze strzałek, aby wybrać żadaną funkcję. Otwarcie / Otwarcie częściowe / Wyjście B1-B2 Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Korzystać ze strzałek, aby ustawić godzinę rozpoczęcia i godzinę zakończenia aktywacji funkcji. Czas rozpoczęcia / Czas zakończenia Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Korzystać ze strzałek, aby ustawić dni aktywacji funkcji Wybierz dni / Cały tydzień Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.
---------------------	-------------------	---

Usuń timer

Usuwa jedno z zapisanych ustawień czasowych.

Zarządzanie timerem	Usuń timer	Korzystać ze strzałek, aby wybrać ustawienie czasowe do usunięcia. 0 = [Otwarcie] P = [Częściowe otwarcie] B = [Wyjście B1-B2] Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.
---------------------	------------	--

Język

Ustawienie języka wyświetlania.

Język	Italiano (IT) (ust. domyślne) English (EN) Français (FR) Deutsch (DE) Español (ES) Português (PT) Русский (RU) Polski (PL) Românesc (RO) Magyar (HU) Hrvatski (HR) Український (UA) Nederlands (NL)
-------	--

Aktywuj hasło

Pozwala na ustawienie 4-cyfrowego hasła. Hasło będzie wymagane przy każdorazowej próbie wejścia do menu głównego.

Hasło	Aktywuj hasło	Użyć strzałek i przycisku Enter, aby wprowadzić żądane hasło. Powtórzyć hasło za pomocą strzałek i klawisza Enter w celu potwierdzenia.
-------	---------------	--

Utrata hasła

Jeśli hasło zostanie utracone, centralę należy zresetować do wartości fabrycznych. Zobacz [Ustawienia fabryczne].

Ustawienia fabryczne

Możliwe jest przywrócenie danych płyty elektronicznej do wartości fabrycznych poprzez wykonanie poniższych operacji.

Odłączyć zasilanie płyty sterującej.

Przytrzymując wciśnięte przyciski < > ponownie podłączyć napięcie do płyty.

Przytrzymywać dalej wciśnięte przyciski < > aż do pojawienia się na wyświetlaczu [Ustawienia fabryczne].

Wybrać [Potwierdzasz? TAK]

Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.

⚠ Podczas resetowania płyty sterującej wszyscy zapisani użytkownicy, ustawione czasy i dane kalibracji zostają usunięte.

Eksportowanie/importowanie danych

Można zapisać dane dotyczące użytkowników oraz konfiguracji systemu na karcie MEMORY ROLL.

Zapisane dane mogą zostać ponownie użyte w innej płycie sterującej tego samego rodzaju, aby skopiować tę samą konfigurację.

⚠ Przed wpięciem lub wypięciem karty MEMORY ROLL KONIECZNE jest ODŁĄCZENIE ZASILANIA SIECIOWEGO.

- ❶ Wpiąć kartę MEMORY ROLL do odpowiedniego złącza na płycie elektronicznej.
- ❷ Nacisnąć przycisk Enter, aby uzyskać dostęp do funkcji programowania.
- ❸ Korzystać ze strzałek, aby wybrać żądaną funkcję.

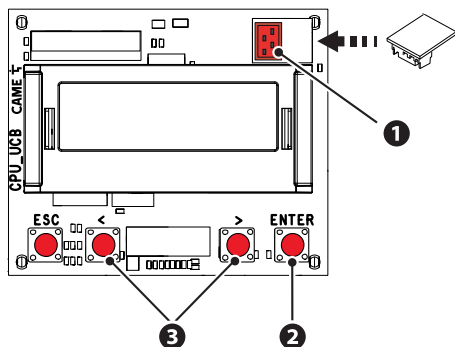
Konfiguracja > Pamięć zewnętrzna > Zapisywanie danych

Zapisuje na urządzeniu przenośnym (karta pamięci lub pendrive USB) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

Konfiguracja > Pamięć zewnętrzna > Odczyt danych

Ładuje z urządzenia przenośnego (karta pamięci lub pendrive USB) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

 Po zakończeniu operacji zapisywania i ładowania danych, można usunąć kartę MEMORY ROLL.



KOMUNIKATY BŁĘDU

E1	Błąd kalibracji silnika M1
E2	Błąd kalibracji silnika M2
E3	Błąd uszkodzenie enkodera
E4	Błąd - nieudany test serwisowy
E7	Błąd czasu pracy
E9	Kolejne przeszkody wykryte podczas zamykania
E10	Kolejne przeszkody wykryte podczas otwierania
E11	Błąd maks. liczba przeszkód
E12	Brak lub niewystarczające napięcie zasilania silnika
E15	Błąd – pilot niekompatybilny
E17	Błąd komunikacji systemu bezprzewodowego
E18	Błąd – system bezprzewodowy nieskonfigurowany

OPERACJE KOŃCOWE

 Przed zamknięciem pokrywy sprawdzić, czy wejście kabli jest uszczelnione, aby nie dopuścić do przedostawania się owadów i powstawania wilgoci.

